



**KRPTA**  
대한로봇물리치료학회

- 수신 : 병(의)원장 및 기관장
- 참조 : 물리치료실장, 작업치료실장, 재활의학과장
- 제목 : 2024년도 03월 대한로봇물리치료학회 [Basic Course] 안내

1. 귀하의 무궁한 발전을 기원합니다.
2. 대한로봇물리치료학회에서는 로봇전문물리치료사 배출을 위해 아래와 같이 2024년도 03월 [Basic Course]를 개최합니다. 아래 관련 내용을 참고하시어 로봇물리치료 발전에 함께해 주시기 바랍니다.

-아 래-

- 가. 일 시 : 2주간 총 4일 진행, 2024년 03월 23~24(토/일), 30~31(토/일)
- 나. 교육시간 : 토요일(13~20시), 일요일(09~18시)
- 다. 방 법 : 대면 강좌 (교육 전 신청자 오픈채팅방 개설 후 안내사항 공지)
- 라. 장 소 : 광주기독병원 (광주광역시 남구 양림로 37)
- 마. 참가대상 : 본회 소개강좌 이수자 (신청순 마감)
- 바. 신청기간 : 2024년 02월 01일(목) ~ 02월 23일(금)
- 사. 신청방법 : 대한로봇물리치료학회 홈페이지([www.krpta.co.kr](http://www.krpta.co.kr)) 교육안내->교육신청
  - \*신청 후, 입금이 완료되어야 교육접수가 완료됩니다.
  - \*신청 후, 1일 이내 입금이 확인되지 않을 시 자동취소 됩니다.
- 아. 교 육 비 : 55만원 (현금영수증 발급 가능)
- 자. 입금계좌 : 국민은행 194601-04-303735 (대한로봇물리치료학회)
- 차. 기 타 : 강의교재- 교육 첫째 날 전달 / 이수증 및 영수증- 교육 마지막 날 전달
  - \*기관에서 교육비 영수증(전자세금계산서) 처리가 필요한 경우 해당병원의 사업자등록증과 해당업무 담당자의 email이 필요하오니 미리 준비해주시기 바랍니다.
  - \*개인이 현금영수증을 우선 발급 받은 이후에 전자세금계산서 처리는 불가
- 카. 관련문의 : 학회 이메일 ([krpta.co.kr@hanmail.net](mailto:krpta.co.kr@hanmail.net) / 010-3017-0480)

붙임 1. Basic Course 일정 -끝-

대한로봇물리치료학회



담당자 교육이사 손상준

교육부회장 민준홍

학회장 김민혁

협조자 광주전남도회장 김세훈

시 행 문서번호-대로학 제24-04호 / 공개 2024.01.31

붙임1. Basic Course 일정

day 1			
로봇보조보행물리치료 (exoskeletal type)			
	이론	실기	비고
session 1	*gait analysis	*workflow *초기평가	
session 2	*Neuroscience	*safe walk	
session 3	*motor learning	*nice walk	
session 4	*neural transmission	*goal oriented walk (피드백, task 제공 방법)	
session 5	*Component	*case scenario / 주의사항 전달 및 Q&A	

	Topic	비고
13~13:50	*RAGT 개론 *gait analysis	
14~14:50	*Neuroscience	
15~15:50	*motor learning	
16~16:50	*neural transmission *Component	
17~18	저녁식사	
18~18:50	[실습] *workflow	
19~19:50	[실습] *초기평가 / safe walk / nice walk *goal oriented walk (피드백, task 제공 방법)	
19:50~20	*case scenario / 주의사항 전달 및 Q&A	

day 2			
로봇보조보행물리치료 (exoskeletal type & endeffector type)			
	이론	실기	비고
session 1	*neuromuscular control	*안전한 착용	
session 2	*upper control level for walking	*hip control	
session 3	*lower control level for walking	*knee control	
session 4	*muscle control level for walking	*ankle control	
session 5	*Component	case scenario / 주의사항 전달 및 Q&A	

	Topic	비고
09~09:50	*neuromuscular control	
10~10:50	*upper control level for walking	
11~11:50	*lower control level for walking	
12~13	점심식사	
13~13:50	*muscle control level for walking	
14~14:50	*관련 치료기의 인허가 *사용목적등 허가서 *수가 *사전 영상 재생	
15~15:50	[실습] *안전한 착용 / hip control	
16~16:50	[실습] *knee control / ankle control	
17~17:50	*case scenario / 주의사항 전달 및 Q&A	

day 3			
착용형 로봇물리치료			
	이론	실기	비고
session 1	*human walking pattern	*초기평가	
session 2	*understanding of normal gait pattern	*set up	
session 3	*회복 기전&효과 관련 연구 review	*소프트웨어 작동	
session 4	*Component	*goal oriented walk(피드백, task 제공 방법)	
session 5	*application of wearable robot	*case scenario / 주의 사항 전달 및 Q&A	

	Topic	비고
13~13:50	*human walking pattern	
14~14:50	*understanding of normal gait pattern	
15~15:50	*회복 기전&효과 관련 연구 review	
16~16:50	*강사 데모 및 1조 데모 -초기평가 *관련 치료기의 인허가 *사용목적등 허가서 *수가 *사전 영상 재생	
17~18	저녁식사	
18~18:50	[실습] *초기평가 / setup	
19~19:50	[실습] *소프트웨어 작동 / goal oriented walk(피드백, task 제공 방법)	
19:50~20	*case scenario / 주의사항 전달 및 Q&A	

day 4- 오전			
상지 로봇물리치료			
	이론	실기	비고
session 1	*Neuroplasticity *운동생리학 기전	*초기평가	
session 2	*회복 기전&효과 관련 연구 review	*setup *training	
session 3	*Therapeutic theory of upper limb	*피드백,task 제공 방법 *주의사항 전달 및 Q&A	

day 4- 오후			
급성기 로봇물리치료			
	이론	실기	비고
session 1	*Complication through early rehabilitation	*초기평가	
session 2	*급성기 물리치료 중요성	*setup *training	
session 3	*회복 기전&효과 관련 연구 review	*피드백,task 제공 방법 *주의사항 전달 및 Q&A	

	Topic		비고
09~09:50	*Neuroplasticity *운동생리학 기전	상지 로봇물리치료	
10~10:50	*Therapeutic theory of upper limb *회복 기전&효과 관련 연구 review		
11~11:50	[온라인 실습] *초기평가 *setup *소프트웨어 작동		
12~12:50	[온라인 실습] -피드백,task 제공 방법 -주의사항 전달 및 Q&A -case scenario / 주의 사항 전달 및 Q&A		
13~14	점심식사		
14~14:50	*Complication through early rehabilitation *급성기 물리치료 중요성	급성기 로봇물리치료	
15~15:50	*회복 기전&효과 관련 연구 review		
16~16:50	[온라인 실습] *setup *training		
17~17:50	[온라인 실습] *피드백,task 제공 방법 *case scenario / 주의 사항 전달 및 Q&A		